

# Silvain Louis



## Doctorant et Enseignant

Supervision :

[Thomas Claverie](#), [Sebatien Villeger](#), [Karen Godary deJean](#), [Lionel Lapierre](#)

Coordinateur de la plateforme Moodle

Département de Sciences et Technologies

## Informations personnelles

Université de rattachement : Centre Universitaire de Formation et de Recherche de Mayotte

Laboratoire : [LIRMM](#)

[Site personnel](#)

Email : [✉ silvain@louis.team](mailto:silvain@louis.team)

Adresse postale : CUFR, RN3 BP53, 97660 Dembeni, Mayotte



## Formation

Informatique

Bureautique

Algorithmique

Programmation

## Recherche

### Thématique de recherche

Système automatique et microélectronique

### Projet

### ROBOTIQUE

### Publications

**Silvain LOUIS**, David ANDREU, Karen GODARY-DEJEAN, Lionel LAPIERRE (2015) HIL Simulator for AUV with ContrACT, CAR

**Silvain Louis**, Lionel Lapierre, Yadpiroon Onmek, Karen Godary Dejean, Thomas Claverie, Sebastien Villéger (2017) Quaternion based control for robotic observation of marine diversity, OCEANS

**Silvain Louis**, Karen Godary-Dejean, Lionel Lapierre, Thomas Claverie, Sebastien Villéger (2017) Formal method for mission controller generation of a mobile robot, TAROS

Adrien LASBOUYGUES , **Silvain LOUIS**, Benoit ROPARS, Luc ROSSI, Hervé JOURDE, Hélène DELAS, Pedro BALORDI, Rémi BOUCHARD, Mehdi DIGHOUTH, Manu DUGRENOT, Eric JACQUEMIN, Frank VASSEUR, Lionel LAPIERRE, David ANDREU (2017) Robotic mapping of a karst aquifer, IFAC

Y. Onmek, J. Triboulet, S. Druon, A. Meline, **S. Louis**, B. Jouvencel (2017) 3D Underwater Reconstruction of Archeology object with a mono camera camcorder: the case study at Gourneyras lake, OCEANS



## Divers

Non applicable