



ANNÉE 2016–2017

LICENCE MG L2

EXAMEN D'ANALYSE NUMÉRIQUE MATRICIELLE
DUREE : 3 HEURES

Exercice 1

Dans ce qui suit, on note $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ l'ensemble des matrices d'ordre n , c'est-à-dire les matrices carrées de dimension $n \times n$. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

- 1) Donner les définitions de A inversible, symétrique, hermitienne et orthogonale.
- 2) Donner les définitions de A unitaire, normale, diagonale, triangulaire supérieure et triangulaire inférieure.
- 3) Vérifier ces définitions sur les matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 4 & 0 & 10 \\ 6 & 10 & 12 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & -i \\ i & i \end{pmatrix}, \quad D = \begin{pmatrix} 1 & 1+i \\ 1-i & 1 \end{pmatrix}$$

Exercice 2

On pose

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 10 & 7 \\ 2 & 7 & 21 \end{pmatrix}$$

- 1) Montrer que A est symétrique définie positive.
- 2) Réaliser la décomposition de Cholesky de la matrice A .
- 3) Résoudre, en utilisant le résultat de la question précédente, $Ax = b$ où b est égale à la transposée de $(0, 0, 96)$.

Exercice 3

Faire la décomposition LU de A .

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & 0 \\ 4 & -1 & 5 & 1 \\ -2 & 2 & -2 & 3 \\ 0 & 3 & -9 & 4 \end{pmatrix}$$

Exercice 4

1. Rappellez en quoi consiste la méthode Gauss-Seidel pour la résolution itérative du système $Ax = b$.
2. Rappellez en quoi consiste la méthode Jacobi pour la résolution itérative du système $Ax = b$.
3. Rappellez également les conditions de convergence de ces deux méthodes.
4. Montrer que, pour

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

la méthode de Gauss-Seidel converge alors que la méthode de Jacobi diverge.

Exercice 5

Soit A une matrice carrée d'ordre $n > 0$. Pour tout $1 \leq p \leq +\infty$, on note $\|.\|_p$ la norme matricielle

$$\|A\|_p = \sup_{\|x\|_p \neq 0} \frac{\|Ax\|_p}{\|x\|_p} = \sup_{\|x\|_p=1} \|Ax\|_p = \sup_{\|x\|_p \leq 1} \|Ax\|_p$$

- 1) Montrer que

$$\|A\|_1 = \max \sum_{j=1 \dots n} \sum_{i=1}^n |a_{ij}|$$

$$\|A\|_\infty = \max \sum_{i=1 \dots n} \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$$

- 2.a) Soit B une matrice réelle et symétrique. Montrer que pour tout $x \neq 0$ et dans \mathbb{R}^n ,

$$\lambda_{\min}(B) \leq \frac{(Bx, x)}{\|x\|_2^2} \leq \lambda_{\max}(B),$$

où $\lambda_{\min}(B)$ désigne la plus petite valeur propre de B et $\lambda_{\max}(B)$ la plus grande valeur propre de B . Noter aussi que (Bx, x) désigne le produit scalaire entre Bx et x .

- 2.b) On pose $B = A'A$ où A' désigne la transposée de A .

Vérifiez que $B = A'A$ est symétrique et en déduire que

$$\|A\|_2 \leq \sqrt{\rho(A'A)}$$

où A est une matrice réelle et ρ est le rayon spectral.

Centre Universitaire de Formation et de Recherche de Mayotte

Année Universitaire 20..... / 20.....

2

Nom :

Prénom :

Né(e) le :

Numéro d'étudiant :

Diplôme :

Signature :

Code Matière :

Intitulé Matière : *Analyse Numérique mathématique*

NOTE : /

Nombre d'intercalaires :



Il est interdit de signer à la fin de la composition ou d'y mettre un signe quelconque pouvant indiquer sa provenance.

<u>Exercice 1</u> <u>Definitions</u> 4P
<p>1) A inversible :</p> <p>S'il existe $B \in M_n(\mathbb{C})$ telle que :</p> $AB = BA = I_n$ <p>$\Rightarrow \det(BA) \neq 0$</p>
<p>A symétrique :</p> <p>S'il existe $A^T \in M_n(\mathbb{C})$ tel que :</p> $A^T = A$ <p>A^T est la transposée de A.</p>

A est hermitienne :

Soit $A \in \mathbb{M}(n, \mathbb{K})$, A est dite hermitienne si

$A^H = A$ avec A^H la transconjugée de A .

A orthogonale :

Soit $A \in \mathbb{M}(n, \mathbb{K})$, A est dite orthogonale si

$$AA^T = A^T A = I_n$$

$$\text{ou} \quad A^T = A^{-1}$$

2) A unitaire :

Soit $A \in \mathbb{M}(n, \mathbb{C})$, A est unitaire si

$$AA^H = A^H A = I_n$$

$$\text{ou} \quad A^H = A^{-1}$$

A normale :

Soit $A \in \mathbb{M}(n, \mathbb{K})$, A est dite normale si

$$AA^H = A^H A.$$

A diagonale :

Soit $A \in \mathbb{M}(n, \mathbb{K})$, A est dite une matrice

diagonale si $a_{ij} = 0$ pour $i \neq j$

A triangulaire supérieure :

Soit $A \in \mathbb{M}(n, \mathbb{K})$, A est une matrice

triangulaire supérieure si $a_{ij} = 0$ pour $i > j$

A triangulaire inférieure :

Soit $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, A est dite matrice triangulaire inférieure si $a_{ij} = 0$ dès que $i < j$.

3)

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 0 & 10 & 12 \\ 0 & 0 & 12 \end{pmatrix}$$

$$A^T = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 0 & 10 & 12 \\ 0 & 0 & 12 \end{pmatrix} = A$$

$A^T = A$ donc A est symétrique.

$$A^H = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 0 & 10 & 12 \\ 0 & 0 & 12 \end{pmatrix} = A$$

$A^H = A$ donc A est hermitienne.

Vérification que A est inversible :

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 0 & 10 & 12 \\ 0 & 0 & 12 \end{vmatrix} \quad l_2 \leftarrow l_2 - 2l_1 \\ l_3 \leftarrow l_3 - 3l_1$$

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 0 & 8 & 12 \\ 0 & 0 & -6 \end{vmatrix}$$

$$\det(A) = 2 \begin{vmatrix} -8 & 6 \\ -2 & -6 \end{vmatrix} = 2(-8x - 6 - (-2 \times -2))$$

$$= 2(-16 - 4) = 2(-20) = -40 \neq 0$$

donc A est inversible.

$$AA^T = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 4 & 0 & 10 \\ 6 & 10 & 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 4 & 0 & 10 \\ 6 & 10 & 12 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 56 & 68 & 100 \\ 68 & 116 & 144 \\ 100 & 144 & 280 \end{pmatrix}$$

$$A^TA = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 4 & 0 & 10 \\ 6 & 10 & 12 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 4 & 0 & 10 \\ 6 & 10 & 12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 56 & 68 & 100 \\ 68 & 116 & 144 \\ 100 & 144 & 280 \end{pmatrix}$$

$A^T = A^{-1}$ vérifie le déterminant de A .

$\det(A) = 88 \neq 0$ donc A inversible.

Par conséquent, $AA^T = A^TA = I_3$
 A est orthogonale.

* AA^H ou $A^H A$ donc

$$AA^H = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 4 & 0 & 10 \\ 6 & 10 & 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 4 & 0 & 10 \\ 6 & 10 & 12 \end{pmatrix}^H = \begin{pmatrix} 56 & 68 & 100 \\ 68 & 116 & 144 \\ 100 & 144 & 280 \end{pmatrix}$$

$$A^H A = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 4 & 0 & 10 \\ 6 & 10 & 12 \end{pmatrix}^H \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 4 & 0 & 10 \\ 6 & 10 & 12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 56 & 68 & 100 \\ 68 & 116 & 144 \\ 100 & 144 & 280 \end{pmatrix}$$

$AA^H = A^H A = I_3$ car $A^H = A^{-1}$ et

$\det(A^H) = 88 \neq 0$

donc A est unitaire.

* $A^H A = AA^H$ d'après le précédent
 donc également A est normale.



Centre Universitaire
MAYOTTE

Centre Universitaire de Formation et de Recherche de Mayotte

Code matière :

Intitulé :

Numéro d'étudiant :

Exercice 1

A

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 6 & 12 \\ 6 & 12 \end{pmatrix}$$

A n'est pas diagonale car

$$a_{12} = 6 \neq 0, \quad a_{13} = 6 \neq 0, \quad a_{23} = 12 \neq 0$$

donc pas. P et j.

A n'est pas triangulaire supérieure car

$$a_{21} = 6 \neq 0, \quad a_{31} = 6 \neq 0, \quad a_{32} = 12 \neq 0$$

donc pas. P et j.

A n'est pas triangulaire inférieure car

$$a_{12} = 6 \neq 0, \quad a_{13} = 6 \neq 0, \quad a_{23} = 12 \neq 0$$

donc pas. P et j.

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Vérifions que si B est inversible.

$$\det(CB) = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = -1 \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = -1 \times (0 \times 0 + 1 \times 1) = -1$$

$$\det(CB) = -1 \neq 0$$

donc B est inversible.

* $B^T = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \neq B$ donc B n'est pas symétrique.

$B^H = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \neq B$ donc B n'est pas hermitienne.

* $B B^T = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$B^T B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$B B^T = B^T B = I_3$ car $B^T = B^{-1}$ et
 B est inversible car $\det(CB) \neq 0$.

Par conséquent, B est matrice orthogonale.

* $B B^H = B^H B = I_3$ car $B^H = B^T$ et vu précédemment

$$B B^T = B^T B = I_3$$

Par conséquent, B est unitaire.

$$BB^T = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$B^T B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$B B^T = B^T B$ donc B est inversible.

* A n'est pas triangulaire supérieure car
 $b_{21} = 1 \neq 0$ dès que $i > j$

B^T n'est pas trianguulaire inférieure car
 $b_{12} = 1 \neq 0$ et $b_{23} = 1 \neq 0$
 dès que $i < j$

B n'est pas diagonale car
 $b_{31} = 1 \neq 0$ bref $\det B \neq 0$ donc B est

$$\star C = \begin{pmatrix} x & -i \\ i & i \end{pmatrix}$$

$$\det(C) = \begin{vmatrix} x & -i \\ i & i \end{vmatrix} = xi - (-i \times i) \\ = i(1 + i)$$

d'où C inversible.

$$\star C^T = \begin{pmatrix} x & i \\ -i & i \end{pmatrix} \neq C \text{ donc } C \text{ n'est pas symétrique.}$$

$$C^H = \begin{pmatrix} 1 & i \\ i & -1 \end{pmatrix} \neq C \text{ donc } C \text{ n'est pas hermitienne.}$$

$$CC^T = \begin{pmatrix} 1-i \\ i \\ i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1+i \\ -i \\ i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1+i \\ 1-i & 2 \end{pmatrix}$$

$$CC^T = \begin{pmatrix} 1+i \\ -i \\ i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1-i \\ i \\ -i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -i-1 \\ -i+1 & 2i \end{pmatrix}$$

$C^T C \neq CC^T = A \neq I$ et la diagonale est normale.

$$C^H C = \begin{pmatrix} 1-i \\ i \\ -i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1-i \\ i \\ i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1-i \\ 1-i & 2 \end{pmatrix}$$

$$CC^H = \begin{pmatrix} 1-i \\ i \\ i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1-i \\ i \\ -i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -i-1 \\ -i+1 & 2 \end{pmatrix}$$

$C^H C \neq CC^H$ donc C n'est pas unitaire et normale.

R_A n'est pas diagonale car

$c_{2,2} \neq c_{1,1} \neq c_{3,3}$ donc $R_A \neq I_3$

C n'est pas triangulaire supérieure

car $c_{1,1} = 1 \neq 0$ dans géné R_A

de même C n'est pas triangulaire inférieure
car $c_{3,2} = -i \neq 0$ dans géné R_A



Centre Universitaire
MAYOTTE

Centre Universitaire de Formation et de Recherche de Mayotte

Année Universitaire 20..... / 20.....

Session 1 / 2

Nom :

Prénom :

Né(e) le :

Numéro d'étudiant :

Diplôme :

Signature :

Code Matière :

Intitulé Matière :

NOTE : /

Nombre d'intercalaires :

Il est interdit de signer à la fin de la composition ou d'y mettre un signe quelconque pouvant indiquer sa provenance.

Exercice 1 suite

$D = \begin{pmatrix} 1 & 1+i \\ 1-i & 1 \end{pmatrix}$

det(D) = $\begin{vmatrix} 1 & 1+i \\ 1-i & 1 \end{vmatrix}$

= $1 \cdot 1 - (1+i)(1-i)$

= $1 - (1^2 - i^2) = 1 - 1 + 1 = -1 \neq 0$

donc

D est inversible

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 1-i \\ 1+i & 1 \end{pmatrix} \neq D^T \text{ donc } D \text{ n'est pas symétrique}$$

$$D^H = \begin{pmatrix} 1 & 1+i \\ 1-i & 1 \end{pmatrix} = D \text{ donc } D \text{ est hermitienne}$$

$$DD^T = \begin{pmatrix} 1 & 1+i \\ 1-i & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1-i \\ 1+i & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+2i & 2 \\ 2 & 1-2i \end{pmatrix}$$

$$D^TD = \begin{pmatrix} 1 & 1-i \\ 1+i & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1+i \\ 1-i & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1-2i & 2 \\ 2 & 1+2i \end{pmatrix}$$

$D^T D \neq DD^T$ donc D n'est pas orthogonale

$$D^H D = \begin{pmatrix} 1 & 1+i \\ 1-i & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1-i \\ 1-i & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 2+2i \\ 2-2i & 3 \end{pmatrix}$$

$$D D^H = \begin{pmatrix} 1 & 1-i \\ 1-i & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1+i \\ 1+i & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 2+2i \\ 2-2i & 3 \end{pmatrix}$$

$D^H D = DD^H = \bar{I}_n$ car A est inversible
et $D^H = D^{-1}$

donc D est unitaire et normale

$$\text{car } D^H D = D D^H$$

D n'est pas diagonale car

$d_{12} = 1 + i \neq 0$ dans cette ligne

D n'est pas triangulaire supérieure car

$d_{21} = 1 - i \neq 0$ dans cette ligne

D n'est pas triangulaire inférieure

car $d_{21} = 1 + i \neq 0$ dans cette ligne

Exercice 2)

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 10 & 2 \\ 2 & 2 & 21 \end{pmatrix}$$

y) $A^T = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 10 & 2 \\ 2 & 2 & 21 \end{pmatrix} = A$ donc

A est symétrique

$(A_{\infty}, \mathbf{0}) \Rightarrow \mathbf{0}$ à multiplier et \textcircled{O}

$(A_{\infty}, \mathbf{v}) = \mathbf{v}^T \cdot A_{\infty}$ avec $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$

$\mathbf{v}^T = (v_1, v_2, v_3)$

$$A_{\infty} = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 10 & 2 \\ 2 & 2 & 21 \end{pmatrix}$$

2) Décomposition de Cholesky de A

$$A = BB^T$$

$$B = \begin{pmatrix} b_{11} & 0 & 0 \\ b_{21} & b_{22} & 0 \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} \end{pmatrix} \quad B^T = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{21} & b_{31} \\ 0 & b_{22} & b_{32} \\ 0 & 0 & b_{33} \end{pmatrix}$$

$$BB^T = \begin{pmatrix} b_{11}^2 & b_{11}b_{21} & b_{11}b_{31} \\ b_{21}b_{11} & b_{21}^2 + b_{22}^2 & b_{21}b_{31} + b_{22}b_{31} \\ b_{31}b_{11} & b_{31}b_{21} + b_{32}b_{21} & b_{31}^2 + b_{32}^2 + b_{33}^2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 10 & 2 \\ 2 & 2 & 24 \end{pmatrix} = A$$

$$b_{11}^2 = 4 \Rightarrow \boxed{b_{11} = 2}$$

$$b_{11}b_{21} = 2 \Rightarrow \boxed{b_{21} = 1}$$

$$b_{11}b_{31} = 2 \Rightarrow \boxed{b_{31} = 1}$$

$$b_{21}^2 + b_{22}^2 = 10 \Rightarrow 1^2 + b_{22}^2 = 10 \Rightarrow \boxed{b_{22} = 3}$$

$$b_{21}b_{31} + b_{22}b_{31} = 2$$

$$\Rightarrow 1 \cdot 1 + 3 \cdot 1 = 2 \Rightarrow \boxed{b_{32} = 1}$$

$$b_{31}^2 + b_{32}^2 + b_{33}^2 = 24$$

$$24 - 1^2 - 1^2 = 24 \Rightarrow b_{33}^2 = 24 - 2 = 22$$

$$b_{33}^2 = 16 \Rightarrow \boxed{b_{33} = 4}$$

Centre Universitaire de Formation et de Recherche de Mayotte

Code matière :

Intitulé :

Numéro d'étudiant :

Exercice 21 Suite

2) $B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix}$ $B^T = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$

3) $Ax = b \Leftrightarrow B B^T x = b \Leftrightarrow B^T x = B^{-1} b$ et
 $B^T x = R^{-1} b$ $B^{-1} = R$

$B^{-1} \Rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 4 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$

$\xrightarrow{\text{C2} - 3\text{C1}}$ $\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 4 & -1 & -4 & 1 \end{array} \right)$

$\xrightarrow{\text{C3} - 4\text{C1}}$ $\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -5 & 0 & 1 \end{array} \right)$

$B^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$ et $B^{-1}b = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -5 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} 2x_1 + x_2 + x_3 &= 0 \\ 3x_2 + 2x_3 &= 0 \\ \text{LHS}_3 &= \frac{576}{24} \end{aligned}$$

$$x_3 = \frac{576}{24} \times 1 - \frac{576}{36} \rightarrow x_3 = 96 - 16 = 8$$

$x_3 = 8$

$$3x_2 + 2x_6 = 0$$

$$3x_2 = -12$$

$$\boxed{x_2 = -4}$$

$$2x_1 + x_2 - x_4 + x_5 = 0$$

$$2x_1 + 2 = 0$$

$$2x_1 = -2$$

$$\boxed{x_1 = -1}$$

2 solutions sont

$$x = \begin{pmatrix} -1 \\ 4 \\ 8 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Exercice 3

Decomposition LU de A

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & 0 \\ 4 & -1 & 5 & 1 \\ -2 & 2 & -2 & 3 \\ 0 & 3 & -5 & 4 \end{pmatrix}$$

Etape 1

$$U^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A_1 = U^{(1)} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & 0 \\ 4 & -1 & 5 & 1 \\ -2 & 2 & -2 & 3 \\ 0 & 3 & -5 & 4 \end{pmatrix}$$

$$A_1 = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 3 & -9 & 4 \end{pmatrix}$$

Etape 2

$$U^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A_3 = \eta^{(2)} A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 3 & -9 & 4 \end{pmatrix}$$

$$A_3 = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = U$$

$$L_2 = (\eta^{(1)})^{-1} (\eta^{(2)})^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 1 \end{pmatrix} = I$$

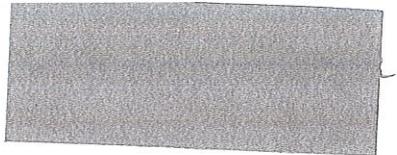
Vertauschung

$LU - A$

$$LU = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & 0 \\ 4 & -1 & 5 & 1 \\ -2 & 2 & -2 & 3 \\ 0 & 3 & -9 & 4 \end{pmatrix} = A$$

3



Centre Universitaire de Formation et de Recherche de Mayotte

Année Universitaire 20..... / 20.....

Session 1 / 2

Nom :

Prénom :

Né(e) le :

Numéro d'étudiant :

Diplôme :

Signature :

Code Matière :

Intitulé Matière :

NOTE : /

Nombre d'intercalaires :

Il est interdit de signer à la fin de la composition ou d'y mettre un signe quelconque pouvant indiquer sa provenance.

<u>Exercice N°</u>	
<p>1) Résolution de $A = b$ par la méthode de Jacobi</p> <p>on $A = D - N$</p> <p>avec $M = D - N$ $G = D^{-1}N$, $N = E + L$ et $M = D - E$</p> <p>Et de suite récursive</p> <p>2) Méthode de Jacobi $A = S$</p> <p>$A = D - E - L$</p> <p>$J = D^{-1}(D - A)$</p> <p>M.R.C.</p> <p>$\left\{ \begin{array}{l} D = \text{diag}(A) \\ E = \text{triangulaire strictement supérieure} \\ L = \text{triangulaire strictement inférieure} \end{array} \right.$</p>	

Et la suite récurrente ?

N° : 17 / 19

3)

Par Gauß-Seidel

Le système $Ax = b$ converge

si

$$\rho(D^{-1}(D-A)) < 1$$

Et par Jacobi, $Ax = b$ converge si

$$\rho(P^{-1}N) < 1$$

dans

$$P = D \text{ et } N = E + L$$

①

Y

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

Etudions la méthode de Jacobi

$$A = D - E - L$$

$$D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad E = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$L = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Ensuite on va étudier la convergence

$$\rho(P^{-1}N) < 1 \text{ avec } P = D \text{ et } N = E + L$$

$$P = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$P^{-1}N = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ -1 & 0 & -1 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix}$$

$$\det(C_P P^{-1} N) = \begin{pmatrix} \cancel{-2} & \cancel{1} & \cancel{0} & -\cancel{1} \\ \cancel{1} & \cancel{-2} & \cancel{0} & -\cancel{1} \\ \cancel{1} & \cancel{1} & \cancel{0} & \cancel{0} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} -2 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ -1 & -2 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 & -\infty \end{vmatrix}$$

$$= -2 \begin{vmatrix} -2 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -2 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -2 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -2 \end{vmatrix}$$

$$= -2 \left(4x^2 - 4 \right) + \left(-\frac{1}{2}x + \frac{1}{4} \right) + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{4} - \frac{1}{2}x \right)$$

$$= -2x^3 + \frac{1}{4}x + \frac{1}{8}x - \frac{1}{4} + \frac{1}{8} - \frac{1}{4}x$$

$$= -2x^3 + \frac{1}{2}x - \frac{1}{8}$$